

*Rotation*

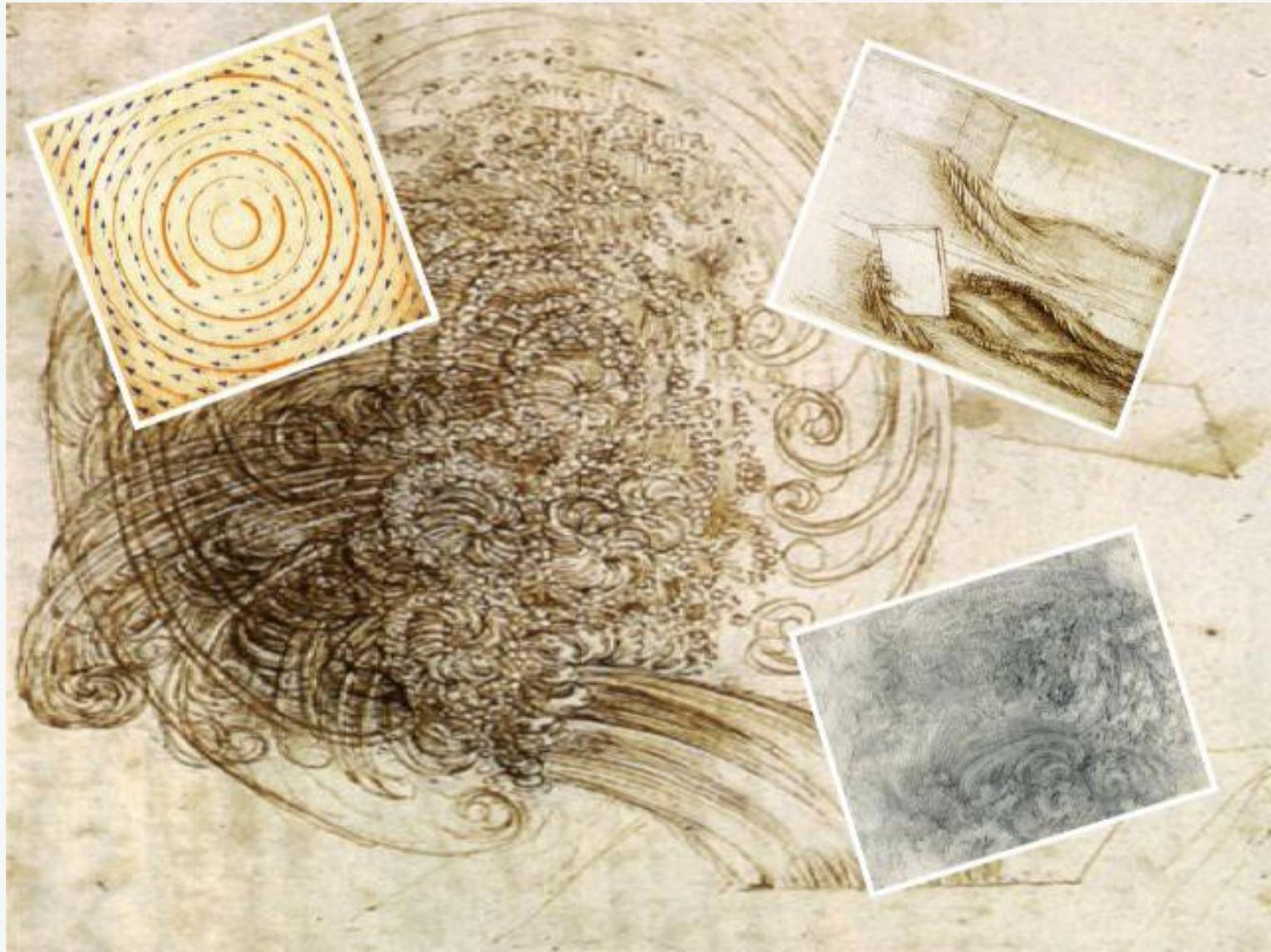
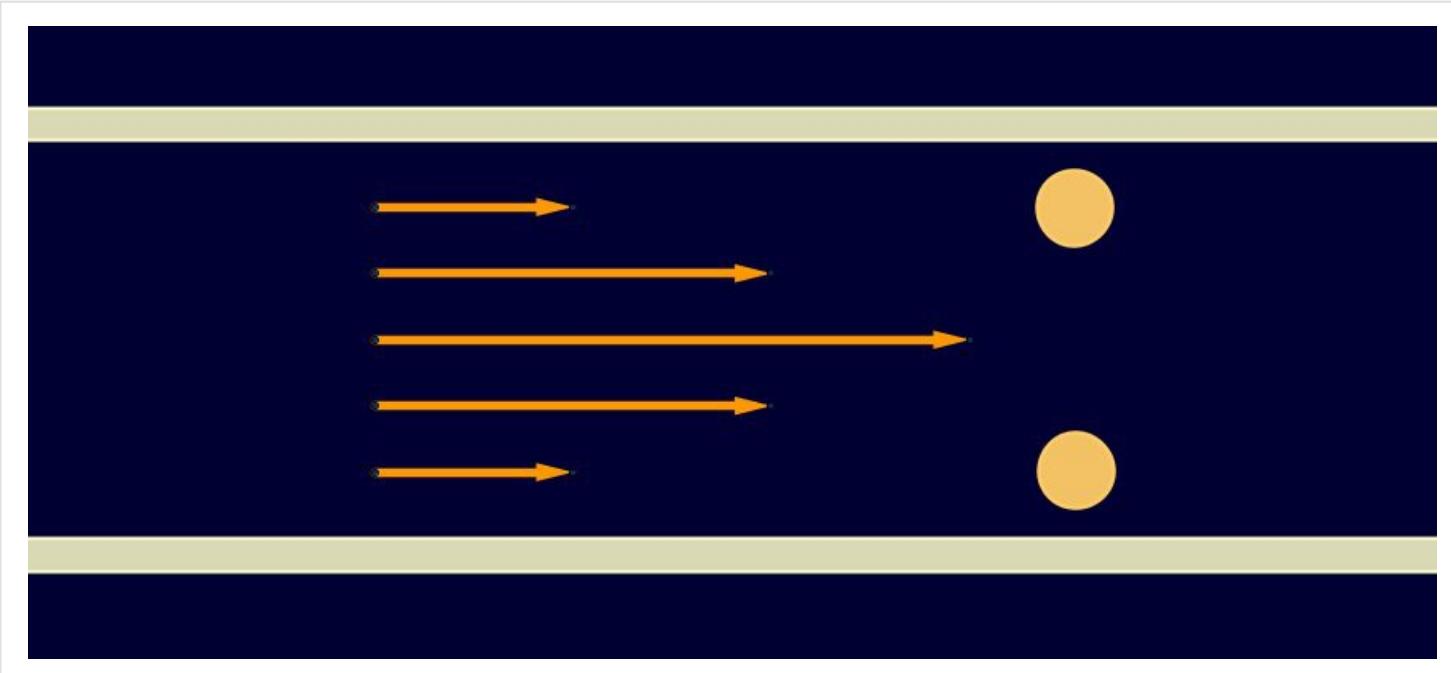


Abb. 1-1: Turbulenz Leonardo da Vinci

## *Definition und Eigenschaften der Rotation*



*Abb. 1-2: Fließendes Wasser in einem Kanal*

Es wird das Geschwindigkeitsfeld einer stationären Strömung betrachtet, z.B. fließendes Wasser in einem Kanal. Wegen der Reibung am Kanalufer sind die Geschwindigkeitsvektoren in Ufernähe kleiner als in der Kanalmitte. Kleine auf dem Wasser schwimmende Scheiben drehen sich.

Nur in Kanalmitte schwimmende Scheiben drehen sich (theoretisch) nicht. Um (an Stelle der Scheiben) die Rotation sehr kleiner Flüssigkeitsteilchen zu beschreiben, wird eine weitere Operation im Vektorfeld eingeführt.

# *Definition und Eigenschaften der Rotation*



<http://www.cora.nwra.com/~werne/eos/images/eddy-davinci.jpg>

Abb. 1-3: Turbulenz Leonardo da Vinci

Unter der Rotation eines Vektorfeldes  $\mathbf{F}$  versteht man das Vektorfeld

$$\begin{aligned} \text{rot } \vec{\mathbf{F}} &= \vec{\nabla} \times \vec{\mathbf{F}} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_x & F_y & F_z \end{vmatrix} = \\ &= \left( \frac{\partial F_z}{\partial y} - \frac{\partial F_y}{\partial z} \right) \vec{i} + \left( \frac{\partial F_x}{\partial z} - \frac{\partial F_z}{\partial x} \right) \vec{j} + \left( \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) \vec{k} \end{aligned}$$

1. Für ein ebenes Vektorfeld  $\mathbf{F}$  gilt:

$$\vec{F} = \begin{pmatrix} F_x(x, y) \\ F_y(x, y) \end{pmatrix}, \quad \text{rot } \vec{F} = \left( \frac{\partial F_y}{\partial x} - \frac{\partial F_x}{\partial y} \right) \vec{k}$$

2. Die Bezeichnung “Rotation” stammt aus der Hydrodynamik und beschreibt dort die Bildung von “Wirbeln”.
3. Der Vektor  $\text{rot } \mathbf{F}$  bezeichnet die Wirbeldichte des Feldes  $\mathbf{F}$ .
4. Ist in allen Punkten eines Vektorfeldes  $\text{rot } \mathbf{F} = 0$ , so heißt das Feld wirbelfrei.

Die folgenden Vektorfelder der Physik sind wirbelfrei:

- Homogene Vektorfelder (z.B. elektrisches Feld in einem Plattenkondensator)
- Zentraffelder (z.B. elektrisches Feld einer Punktladung)
- Zylinderfeld (z.B. elektrisches Feld in der Umgebung eines geladenen Zylinders)

## Rechenregeln für Rotation



$\vec{V}, \vec{V}_1, \vec{V}_2$  – Vektorfelder;  $\phi$  – Skalarfeld  
 $\vec{a}$  – ein konstanter Vektor;  $c$  – eine Konstante

$$\operatorname{rot} \vec{a} = \vec{0}$$

$$\operatorname{rot} (c \vec{V}) = c \operatorname{rot} \vec{V}$$

$$\operatorname{rot} (\vec{V} + \vec{a}) = \operatorname{rot} \vec{V}$$

$$\operatorname{rot} (\vec{V}_1 + \vec{V}_2) = \operatorname{rot} \vec{V}_1 + \operatorname{rot} \vec{V}_2$$

$$\operatorname{rot} (\phi \vec{V}) = \phi \operatorname{rot} \vec{V} - \vec{V} \times \operatorname{grad} \phi$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{a} = \vec{0}$$

$$\vec{\nabla} \times (c \vec{V}) = c (\vec{\nabla} \times \vec{V})$$

$$\vec{\nabla} \times (\vec{V} + \vec{a}) = \vec{\nabla} \times \vec{V}$$

$$\vec{\nabla} \times (\vec{V}_1 + \vec{V}_2) = \vec{\nabla} \times \vec{V}_1 + \vec{\nabla} \times \vec{V}_2$$

$$\vec{\nabla} \times (\phi \vec{V}) = \phi (\vec{\nabla} \times \vec{V}) - \vec{V} \times (\vec{\nabla} \phi)$$

## *Rotation eines Vektorfeldes: Aufgabe 1*

In den Abbildungen 2-1, 2-2 und 2-3 werden drei Vektorfelder dargestellt. Was kann man über die Rotation dieser Vektorfelder sagen? Prüfen Sie es durch direkte Rechnungen

$$Abb. \ 2-1: \quad \vec{F} = x \ \vec{i} + y \ \vec{j}$$

$$Abb. \ 2-2: \quad \vec{F} = y \ \vec{i} - x \ \vec{j}$$

$$Abb. \ 2-3: \quad \vec{F} = -y \ \vec{i}$$

## *Rotation eines Vektorfeldes: Aufgabe 1*

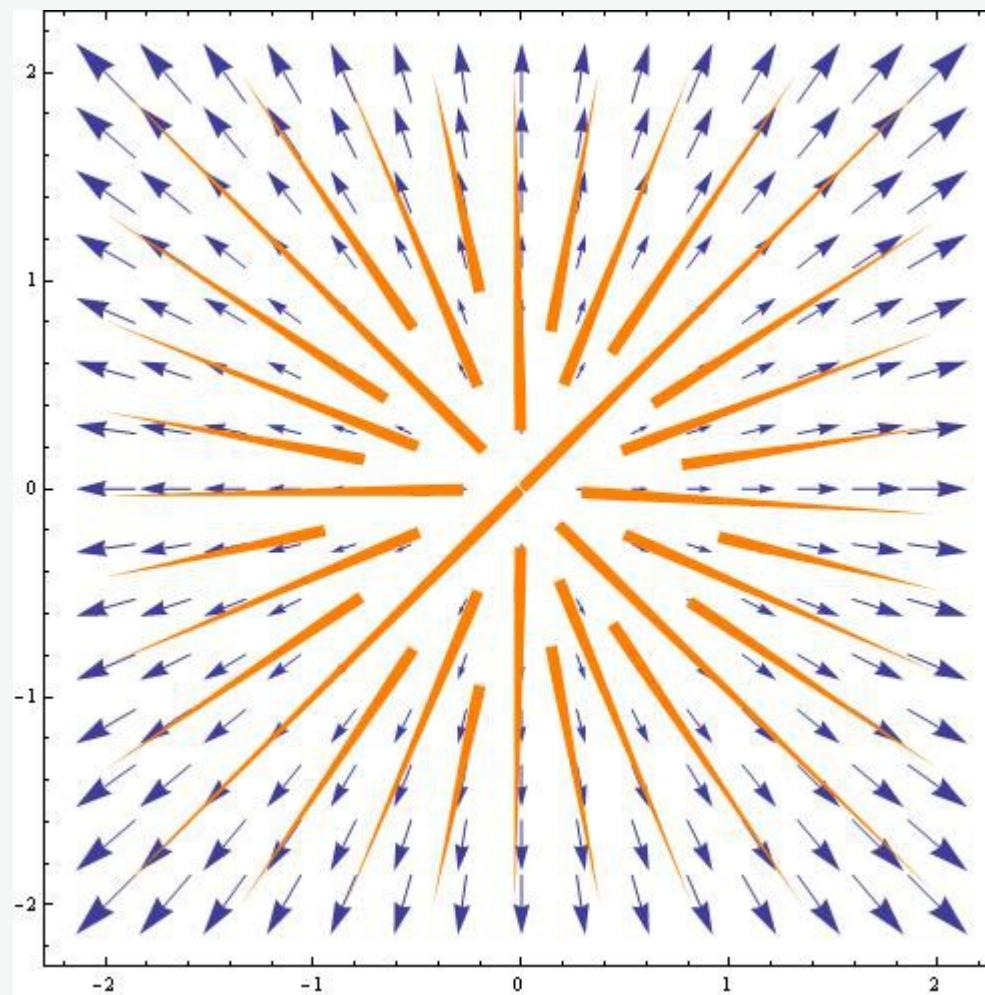


Abb. 2-1: Das Vektorfeld der Funktion  $F(x, y) = (x, y)$

## *Rotation eines Vektorfeldes: Aufgabe 1*

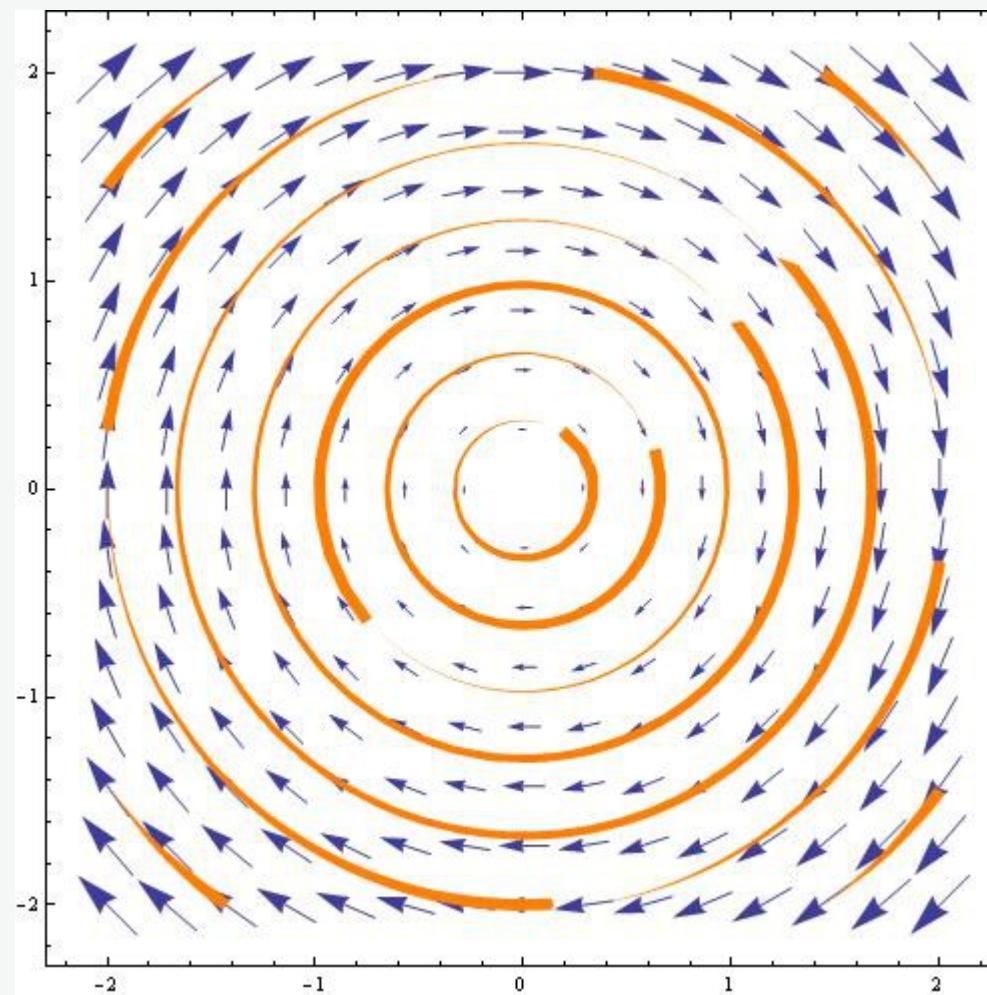


Abb. 2-2: Das Vektorfeld der Funktion  $F(x, y) = (y, -x)$

## *Rotation eines Vektorfeldes: Aufgabe 1*

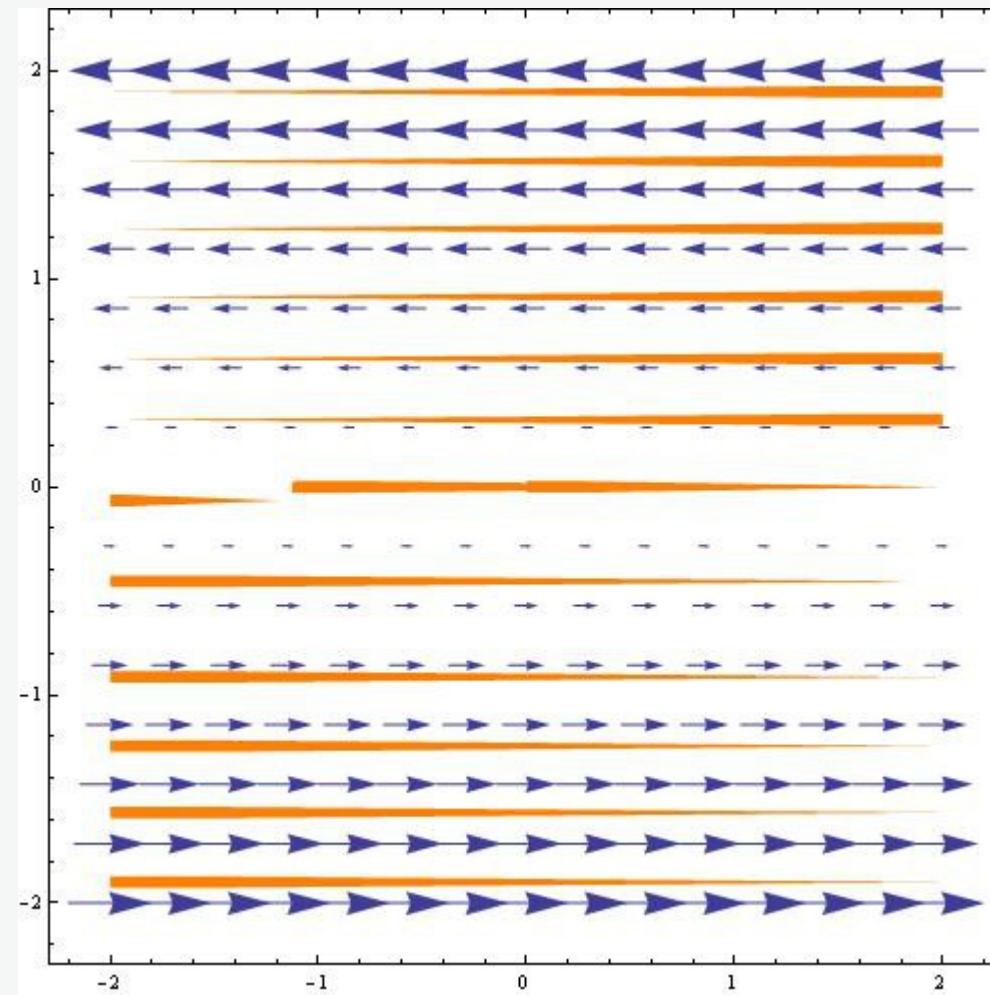


Abb. 2-3: Das Vektorfeld der Funktion  $F(x, y) = (-y, 0)$

## *Rotation eines Vektorfeldes: Lösung 1*

$$\vec{F} = x \vec{i} + y \vec{j}, \quad \text{rot } \vec{F} = \vec{0}$$

$$\vec{F} = y \vec{i} - x \vec{j}, \quad \text{rot } \vec{F} = -2 \vec{k}$$

$$\vec{F} = -y \vec{i}, \quad \text{rot } \vec{F} = \vec{k}$$

## *Rotation eines Vektorfeldes: Aufgabe 2*

Bestimmen Sie die Rotation der folgenden Vektorfelder:

$$a) \vec{F}(x, y) = y \vec{i} + x \vec{j}$$

$$b) \vec{F}(x, y) = x^2 \vec{i} + x y \vec{j}$$

$$c) \vec{F}(x, y) = \frac{y \vec{i} + x \vec{j}}{x^2 + y^2}$$

$$d) \vec{F}(x, y, z) = x \cdot \vec{i} + 2 y \cdot \vec{j} + 3 z \cdot \vec{k}$$

$$e) \vec{F}(x, y, z) = x y \cdot \vec{i} + y z \cdot \vec{j} + x z \cdot \vec{k}$$

$$f) \vec{F}(x, y, z) = y z \cdot \vec{i} + x z \cdot \vec{j} + x y \cdot \vec{k}$$

$$g) \vec{F}(x, y, z) = e^x \cdot \vec{r}$$

## Rotation eines Vektorfeldes: Lösung 2

$$a) \quad \vec{F}(x, y) = y \vec{i} + x \vec{j}, \quad \operatorname{rot} \vec{F} = \vec{0}$$

$$b) \quad \vec{F}(x, y) = x^2 \vec{i} + x y \vec{j}, \quad \operatorname{rot} \vec{F} = y \vec{k}$$

$$c) \quad \vec{F}(x, y) = \frac{y \vec{i} + x \vec{j}}{x^2 + y^2}, \quad \operatorname{rot} \vec{F} = \frac{2(y^2 - x^2)}{(x^2 + y^2)^2} \vec{k}$$

$$d) \quad \vec{F}(x, y, z) = x \cdot \vec{i} + 2y \cdot \vec{j} + 3z \cdot \vec{k}, \quad \operatorname{rot} \vec{F} = \vec{0}$$

$$e) \quad \vec{F}(x, y, z) = x y \cdot \vec{i} + y z \cdot \vec{j} + x z \cdot \vec{k}$$

$$\operatorname{rot} \vec{F} = -y \cdot \vec{i} - z \cdot \vec{j} - x \cdot \vec{k}$$

$$f) \quad \vec{F}(x, y, z) = y z \cdot \vec{i} + x z \cdot \vec{j} + x y \cdot \vec{k}, \quad \operatorname{rot} \vec{F} = \vec{0}$$

$$g) \quad \vec{F}(x, y, z) = e^x \cdot \vec{r} = e^x (x \cdot \vec{i} + y \cdot \vec{j} + z \cdot \vec{k})$$

$$\operatorname{rot} \vec{F} = e^x (-z \cdot \vec{j} + y \cdot \vec{k})$$

## *Rotation eines Vektorfeldes: Aufgabe 3, 4*

### Aufgabe 3:

Bestimmen Sie die Rotation der folgenden ebenen Vektorfelder:

$$a) \vec{F}(x, y) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} \begin{pmatrix} y \\ -x \end{pmatrix}$$

$$b) \vec{F}(x, y) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} \begin{pmatrix} x - y + 2 \\ x + y - 1 \end{pmatrix}$$

### Aufgabe 4:

Zeigen Sie, dass folgende Vektorfelder wirbelfrei sind

$$a) \vec{F} = -\frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2}} (x \vec{i} + y \vec{j})$$

$$b) \vec{F} = \frac{\vec{r}}{r^2}, \quad \vec{r} = x \vec{i} + y \vec{j} + z \vec{k}, \quad r \neq 0$$

## *Rotation eines Vektorfeldes: Aufgabe 5, 6*

### Aufgabe 5:

$\Phi = \Phi(x, y, z)$  sei ein Skalarfeld. Zeigen Sie, dass

$$\text{rot grad } \Phi = \vec{0} \quad \text{bzw.} \quad \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \Phi) = \vec{0}$$

### Aufgabe 6:

Wie sind die Parameter  $a$  und  $b$  zu wählen, damit die Rotation des Vektorfeldes  $\mathbf{F}$  überall verschwindet?

$$\vec{F} = (2xz^2 + y^3z) \vec{i} + axy^2z \vec{j} + (2x^2z + bx^3) \vec{k}$$

## Rotation eines Vektorfeldes: Lösungen 3, 4

Lösung 3:

$$a) \quad \vec{F}(x, y) = \frac{1}{r} \begin{pmatrix} y \\ -x \end{pmatrix}, \quad \operatorname{rot} \vec{F} = -\frac{\vec{k}}{r}, \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$b) \quad \vec{F}(x, y) = \frac{1}{r} \begin{pmatrix} x - y + 2 \\ x + y - 1 \end{pmatrix}, \quad r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$$\operatorname{rot} \vec{F} = \frac{x^2 + y^2 + x + 2y}{(x^2 + y^2)^{3/2}} \vec{k} = (x^2 + y^2 + x + 2y) \frac{\vec{k}}{r^3}$$

Lösung 4: a)  $\operatorname{rot} \vec{F} = \vec{0}$

$$b) \quad \vec{F} = \frac{\vec{r}}{r^2}, \quad \vec{r} = x \vec{i} + y \vec{j} + z \vec{k}, \quad r \neq 0$$

$$\operatorname{rot} \vec{F} = \left( -\frac{2yz}{r^4} + \frac{2yz}{r^4}, -\frac{2xz}{r^4} + \frac{2xz}{r^4}, -\frac{2xy}{r^4} + \frac{2xy}{r^4} \right) = \vec{0}$$

$$\frac{\partial r^{-2}}{\partial x} = -2r^{-3} \frac{\partial r}{\partial x} = -\frac{2x}{r^4}, \quad \frac{\partial r^{-2}}{\partial y} = -\frac{2y}{r^4}, \quad \frac{\partial r^{-2}}{\partial z} = -\frac{2z}{r^4}$$

Lösung 5:

$$\begin{aligned} \text{rot grad } \Phi &= \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \frac{\partial \Phi}{\partial x} & \frac{\partial \Phi}{\partial y} & \frac{\partial \Phi}{\partial z} \end{vmatrix} = \\ &= \left( \frac{\partial^2 \Phi}{\partial z \partial y} - \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y \partial z}, \quad \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x \partial z} - \frac{\partial^2 \Phi}{\partial z \partial x}, \quad \frac{\partial^2 \Phi}{\partial y \partial x} - \frac{\partial^2 \Phi}{\partial x \partial y} \right) = \vec{0} \end{aligned}$$

(nach dem Satz von Schwarz).

Lösung 6:

$$\begin{aligned} \vec{F} &= (2xz^2 + y^3z) \vec{i} + axy^2z \vec{j} + (2x^2z + bxy^3) \vec{k} \\ \text{rot } \vec{F}(x, y) &= \begin{pmatrix} (3b-a)xy^2 \\ (1-b)y^3 \\ (a-3)y^2z \end{pmatrix} = \vec{0} \quad \Rightarrow \\ \Rightarrow \quad 3b - a &= 0, \quad 1 - b = 0, \quad a - 3 = 0 \quad \Rightarrow \quad a = 3, \quad b = 1 \end{aligned}$$

